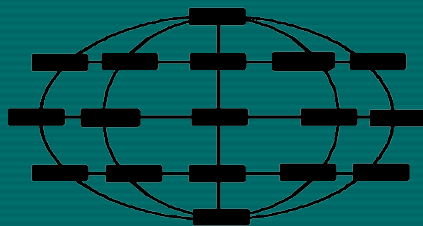


# Методы построения и анализа алгоритмов



**Малышкин Виктор Эммануилович**

**Кафедра Параллельных Вычислительных Технологий  
Новосибирский государственный технический университет**

**E\_mail: [malysh@ssd.ssc.ru](mailto:malysh@ssd.ssc.ru)**

**Телефон: 3308 994**

**Новосибирск**

# Общая характеристика курса

1. Рассматривается неформальное понятие алгоритма и его представления
2. Тема курса очень обширна, доступно много учебных материалов. В 8 лекций материал невозможно уложить так, чтобы изучить проблемы и научиться пользоваться знанием. Потому для большей широты покрытия материала обсуждаются идеи, а остальное - самостоятельная работа студента.
3. Обсуждаются свойства алгоритмов, разработка алгоритмов
4. Вводится понятие сложности алгоритма
5. Рассматриваются и анализируются алгоритмы из различных предметных областей
6. Лекции и семинары/лабораторные рассматривают детально приложения.

# Рекомендуемые учебники

- Ахо, Альфред, В., Хопкрофт, Джон, Ульман, Джеффри, Д. *Структуры данных и алгоритмы.* : Пер. с англ. : Уч. пос. — М. : Издательский дом "Вильямс", 2000. — 384 с.
- Кормен Т., Лейзерсон Ч., Риверс Р., Штайн К. *Алгоритмы. Построение и анализ* – М.: «Вильямс», 2012
- В.Э.Малышкин, В.Д.Корнеев. *Параллельное программирование мультикомпьютеров.* – В серии «Учебники НГТУ», Новосибирск, изд-во НГТУ, 2011, 296 стр. (есть в библиотеке)

# ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ

- М.Гэри, Д.Джонсон. *Вычислительные машины и труднорешаемые задачи* // М. Мир, 1982, 416 стр.
- Седжвик Роберт. *Фундаментальные алгоритмы на C++. Анализ/Структуры данных/Сортировка/Поиск*: Пер. с англ./Роберт Седжвик. - К.: Издательство «ДиаСофт», 2001.- 688 с.

# Лекции 1 и 2

## АЛГОРИТМ И ЕГО СВОЙСТВА

Основная задача лекций – обсудить неформально понятие алгоритма, его полезные свойства, его представления для тех или иных целей

1. Дается и обсуждается формальное определение алгоритма

2. Рассматривается связь алгоритма и программы:

*Задача*  $\rightarrow$  *модель\_задачи*  $\rightarrow F \rightarrow A \rightarrow P$

3. Обсуждаются проблемы конструирования программы, реализующей алгоритм

# Краткая классификация алгоритмов

ЗАДАЧИ	СВОЙСТВА
<p>Численные</p> <p>Системные</p> <p>Комбинаторные</p> <p>Оптимизационные</p> <p>Прикладные (машиностроение, космос, наука, экономика, ...)</p> <p>Теоретические</p> <p>Технологические</p> <p>И прочие и прочие</p>	<p>Параллельные</p> <p>Высокоточные</p> <p>Интенсивные вычисления</p> <p>Интенсивные данные</p> <p>Быстрые</p> <p>Динамические</p> <p>Настраивающиеся</p> <p>Самоорганизация</p> <p>Минимальное потребление ресурсов</p> <p>Надежность</p> <p>И прочие и прочие</p>

# ПОНЯТИЕ ВЫЧИСЛИМОЙ ФУНКЦИИ

- Формализация Клини понятия вычислимой функции и алгоритма нам понадобится для формирования правильной исходной точки зрения при анализе, конструировании и размышлениях об алгоритмах и программах.
- Понятие вычислимой функции - ключевое понятие из тех, которыми должен владеть программист и вообще всякий, работающий в области вычислений. Задача лекции - дать начальные понятия теории алгоритмов в ее приложении к программированию

- Говоря о программе, всегда будем иметь ввиду всевозможные способы ее исполнения, включая частный случай - последовательное исполнение. Термин *последовательная программа* используется, чтобы подчеркнуть единственно допустимый способ исполнения программы.
- Каждый легко может определить, является ли некоторый предъявленный процесс алгоритмом или нет. Например, вычисление корней квадратного полинома по формуле Виета есть алгоритм. Однако без формализации понятия алгоритма невозможно показать, что не существует алгоритмического решения некоторой проблемы

# Неформальные свойства алгоритмов

- а). Алгоритм - это процесс последовательного построения величин, идущий в дискретном времени таким образом, что в начальный момент задается исходная конечная система величин, а в каждый следующий момент новая конечная система величин получается по определенному закону (программе) из системы величин, имеющихся в предыдущий момент времени (*дискретность алгоритма*).

- б). Система величин, полученная в какой-то (не начальный) момент времени, однозначно определяется системой величин, полученных в предшествующие моменты времени (*детерминированность алгоритма*).
- в). Закон получения последующей системы величин из предшествующей должен быть простым и локальным (*элементарность шагов алгоритма*).

- г). Если способ получения последующей величины из какой-нибудь заданной величины не дает результата, то должно быть указано, что надо считать результатом алгоритма (*направленность алгоритма*).
- д). Начальная система величин может выбираться из некоторого потенциально бесконечного множества (*массовость алгоритма*).

- Каждый алгоритм  $A$  вычисляет функцию  $F_A$  при некоторых заданных значениях входных величин. Функции, вычисляемые алгоритмом, называются *алгоритмически вычислимыми* функциями. Понятие вычислимой функции, так же как и понятие алгоритма, тоже здесь интуитивно.
- Существует много разных формализаций понятия алгоритм, удовлетворяющих неформальным требованиям. Однако класс алгоритмически вычисляемых функций, определенный во всех таких формализациях оказался одним и тем же при самых разнообразных попытках расширить понятие алгоритма.

# Аксиоматическое построение теории вычислимых функций и алгоритмов

- Строим теорию как аксиоматическую теорию, а именно, сначала выбирается множество простейших функций. Они объявляются вычислимыми “по определению”. Простейшие функции выбираются таким образом, чтобы в их вычислимости ни у кого не было никаких сомнений.
- Затем определяются *операторы* - схемы конструирования новых вычислимых функций из имеющихся. Каждый оператор будет определен таким образом, что в его вычислимости тоже не возникнет сомнений. Применение этих операторов к вычислимым функциям вновь должно дать вычислимую функцию. Необходимо так выбрать операторы, чтобы с их помощью (конечной комбинацией их применений) можно было построить любую вычислимую функцию.

# Аксиоматическое построение теории вычислимых функций и алгоритмов

## • АКСИОМЫ (простейшие вычислимые функции)

На первом шаге выбирается счетный базис простейших рекурсивных функций, вычислимых по определению. Это следующие функции:

1. Функция следования  $s(x) = x + 1$

2. Нулевая функция  $o(x) = 0$

3. Функции выбора  $I_m^n(x_1, x_2, \dots, x_n) = x_m, 1 \leq m \leq n$

Функции устроены крайне просто. Ни у кого, видимо, нет сомнений в интуитивной вычислимости этих функций, в возможности построить некоторое “механическое” устройство, вычисляющее эти функции.

# ОПЕРАТОРЫ

## 1. СУПЕРПОЗИЦИЯ ВЫЧИСЛИМЫХ ФУНКЦИЙ

Пусть заданы  $n$  частичных функций  $m$  переменных  $f_i^m: D_1 \times D_2 \times \dots \times D_m \rightarrow D_0$ ,  $i=1, 2, \dots, n$ , и пусть определена функция  $f^n: D_0 \times D_0 \times \dots \times D_0 \rightarrow D$ . Определим функцию  $m$  переменных  $g^m$ , определенную на множестве  $D_1 \times D_2 \times \dots \times D_m$  со значениями в  $D$ ,  $g_m(x_1, x_2, \dots, x_m) = f_n(f_1^m(x_1, x_2, \dots, x_m), \dots, f_n^m(x_1, x_2, \dots, x_m))$ . Функция  $g^m$  конструируется *суперпозицией (подстановкой)* из функций  $f^n, f_1^m, \dots, f_n^m$ . Оператор суперпозиции будем обозначать  $S^{n+1}$ .

Понятно, что функция  $g_m(x_1, x_2, \dots, x_m)$  и есть та функция, которую определяет функциональный терм  $f_n(f_1^m(x_1, x_2, \dots, x_m), \dots, f_n^m(x_1, x_2, \dots, x_m))$  при соответствующей интерпретации.

- Программисты легко могут представить себе наличие процедур, вычисляющих простейшие вычислимые функции. Оператор суперпозиции определяет, с позиций программирования, простое “сцепление” процедур, при котором одни процедуры вырабатывают значения своих выходных переменных, а другие их используют в качестве входных величин. Понятен и “механический” характер определения оператора суперпозиции, его очевидная вычислимость, а именно: если известно, как вычислить значения функций  $f, f_1, \dots, f_n$ , то понятен и алгоритм вычисления функции
- $$g^m(x_1, x_2, \dots, x_m) = f^n(f_1(x_1, x_2, \dots, x_m), \dots, f_n(x_1, x_2, \dots, x_m)).$$

Каждый программист легко узнает в нижеследующей программе

“реализацию” оператора суперпозиции.

Пусть процедуры  $f, f_1, \dots, f_n$  вычисляют одноименные функции.

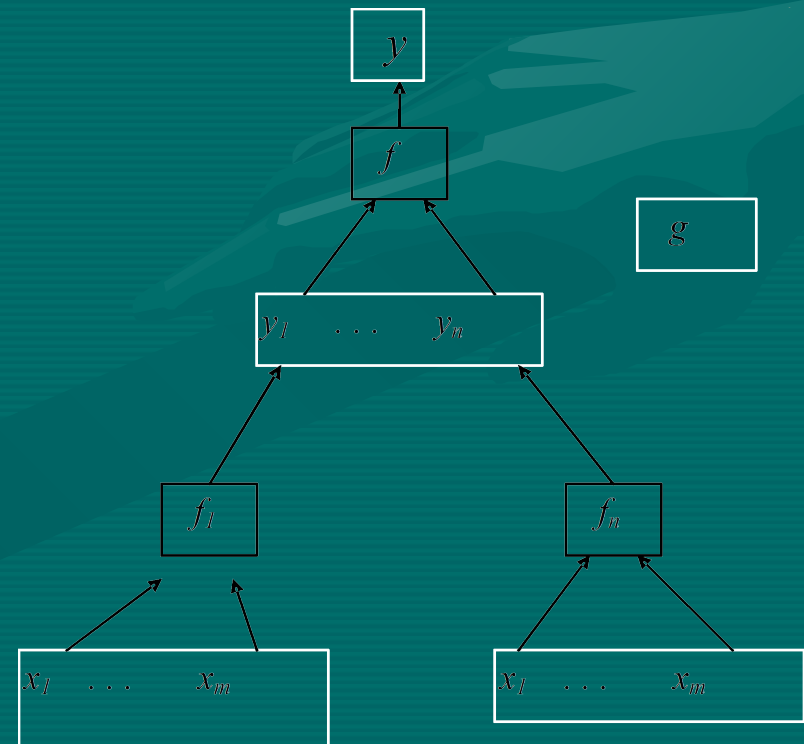
Тогда программа  $P$  вычисляет функцию  $g$ .

$P:$      $y_1 := f_1(x_1, x_2, \dots, x_m);$

...

$y_n := f_n(x_1, x_2, \dots, x_m);$

$y := f(y_1, y_2, \dots, y_n);$



## 2. Оператор примитивной рекурсии

Оператор примитивной рекурсии позволяет определить циклические вычисления специального вида.

Пусть заданы:

- $n$ -местная вычислимая функция  $g$  и
- $(n+2)$ -местная вычислимая функция  $h$ .

Тогда  $(n+1)$ -местная функция  $f$  строится *примитивной рекурсией* из функций  $g$  и  $h$ , если для всех натуральных значений  $x_1, x_2, \dots, x_n, y$  имеем:

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n, 0) = g(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n, y+1) = h(x_1, x_2, \dots, x_n, y, f(x_1, x_2, \dots, x_n, y))$$

- Соотношения называются *схемой примитивной рекурсии*. Они определяют *оператор примитивной рекурсии*  $\mathbf{R}$ . Эта схема, собственно, и есть алгоритм вычисления функции  $f$ . Оператор  $\mathbf{R}$  определен на множестве  $\Phi$  частичных вычислимых функций,  $f = \mathbf{R}(g, h)$ .

- Понятно, что функция  $f$  существует и единственна. Это следует из того, что определение функции, построенной примитивной рекурсией, фактически содержит схему (алгоритм) ее вычисления. Распишем детально эту схему, используя термальные представления.

- Пусть необходимо **вычислить значение** функции  $f$  при  $y=k$ . Тогда из определения (1) схемы примитивной рекурсии имеем последовательность функциональных термов  $t_0, t_1, \dots, t_k$ , вычисляющих значение функции  $f(x_1, x_2, \dots, x_n, k)$ :

- $t_0: f_0 = f(x_1, x_2, \dots, x_n, 0) = g(x_1, x_2, \dots, x_n)$

- $t_1: f_1 = f(x_1, x_2, \dots, x_n, 1) = h(x_1, x_2, \dots, x_n, 0, g(x_1, x_2, \dots, x_n))$

- $t_2: f_2 = f(x_1, x_2, \dots, x_n, 2) = h(x_1, x_2, \dots, x_n, 1, f(x_1, x_2, \dots, x_n, 1))$

- .....

- $t_k: f_k = f(x_1, x_2, \dots, x_n, k) = h(x_1, x_2, \dots, x_n, k-1, f(x_1, x_2, \dots, x_n, k-1))$

- Здесь представлен способ вычисления  $f$ , следовательно, функция  $f$  определена однозначно. Если одна из функций  $f(x_1, x_2, \dots, x_n, m)$ ,  $m < k$ , не определена, то и значение  $f(x_1, x_2, \dots, x_n, y)$  для всех  $y \geq m$  тоже не определено. Эту последовательность  $k+1$  функциональных термов  $t_0, t_1, \dots, t_k$  удобно для наглядности изобразить графически.



- Это множество функциональных термов и определяет алгоритм вычисления функции  $f$ . Опытные программисты легко узнают на рисунке «раскрутку» вызовов рекурсивной процедуры. Множество термов (представление алгоритмов в виде множества термов) позволяет легко построить программу  $P$ , реализующую применение оператора примитивной рекурсии к функциям  $g$  и  $h$  и вычисляющую функцию  $f$ .

- $P: s:=k;$

- $f[0]:=g(x_1, x_2, \dots, x_n);$

- **for**  $i=1$  **to**  $s$  **do**

- $f[i]=h(x_1, x_2, \dots, x_n, i-1, f[i-1]);$

- $f:=f[s];$

- Программисты записывают, обычно,  $P$  более экономно, но не “функционально”.
- $P1 : s:=k;$
- $f:=g(x_1, x_2, \dots, x_n);$
- **for**  $i=1$  **to**  $s$  **do**
- $f=h(x_1, x_2, \dots, x_n, i-1, f);$
- Функция  $f$  называется *примитивно рекурсивной* относительно множества простейших функций, если она строится из простейших вычислимых функций конечным числом применения операторов суперпозиции и примитивной рекурсии.

- ПРИМЕР.
- Рассмотрим примитивно рекурсивную схему
  - $x+0=x$
  - $x+(y+1)=(x+y)+1=s(x+y)$
- Следовательно, функция  $(x+y)$  строится применением оператора примитивной рекурсии **R** к примитивно рекурсивным функциям  $g(x)=x$  и  $h(x,y,z)=z+1$ . Следовательно, функция  $x+y$  примитивно рекурсивна.

- Следует различать понятия алгоритмически вычислимой функции и алгоритма, а именно: пусть существует некоторая нерешенная математическая проблема  $x$ . Определим функцию
  - $$h(x) = \begin{cases} 1, & \text{если проблема решается положительно} \\ 0, & \text{если проблема решается отрицательно} \end{cases}$$
  - Ясно, что функция  $h(x)$ -константа (либо 0, либо 1) и, следовательно, примитивно рекурсивна. Однако алгоритм (примитивно рекурсивная схема) ее вычисления неизвестен, поскольку функции  $h(x)=0$  и  $h(x)=1$  вычисляются разными алгоритмами, а сделать правильный выбор невозможно (нет решения проблемы).

# • 3. Оператор минимизации

Пусть  $f$  - некоторая  $n$ -местная вычислимая функция,  $n \geq 1$ , алгоритм вычисления  $f$  известен. Вычисление значения функции  $f$  для некоторого значения аргумента невозможно лишь тогда, когда алгоритм не может завершиться.

Зафиксируем некоторые значения первых  $n-1$  переменных  $x_1, x_2, \dots, x_{n-1}$ . Рассмотрим уравнение

$$f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, y) = x_n \quad (3)$$

Для его решения начнем вычислять последовательно значения функции  $f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, y)$  для  $y=0, 1, 2, \dots$ .

Наименьшее число  $k$  такое, что  $f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, k) = x_n$  есть решение этого уравнения. Это решение обозначается  $\mu_y(f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, y) = x_n)$ . Решения может и не оказаться, например если:

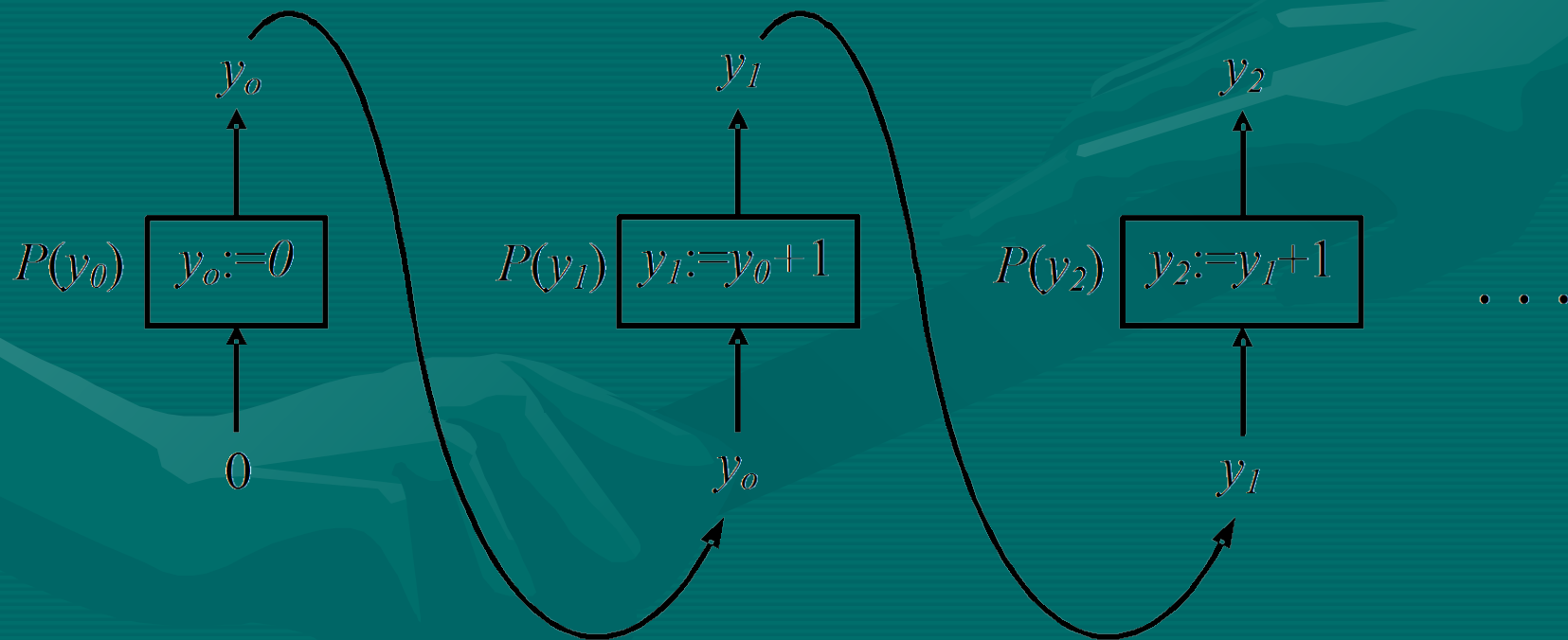
- значения  $f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, k)$ ,  $k=0, 1, 2, \dots$  определены и отличны от  $x_n$ , а значение  $f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, k+1)$  не определено,

- значения  $f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, k)$ ,  $k=0, 1, 2, \dots$ , все определены и отличны от  $x_n$ .

- В таких случаях значение  $\mu_y(f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, y)=x_n)$  считается неопределенным. Величина  $\mu_y(f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, y)=x_n)$  зависит от значений переменных  $x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, x_n$  и потому она может рассматриваться как значение функции от аргументов  $x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, x_n$ . Эта функция обозначается  $Mf$ ,  $M$  называется оператором *минимизации*.

- Оператор минимизации очевидно частично вычислим, а значит и функция  $Mf$  частично вычислима. Функция  $f$  называется *частично рекурсивной* относительно простейших функций, если она строится конечным числом применений операторов суперпозиции, примитивной рекурсии и минимизации.

Как и для оператора примитивной рекурсии для оператора минимизации можно построить представление в виде счетного множества функциональных термов. Введем предикат  $P(y_i): f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, y_i) = x_n$ . Тогда оператор минимизации представляется счетным множеством функциональных термов .



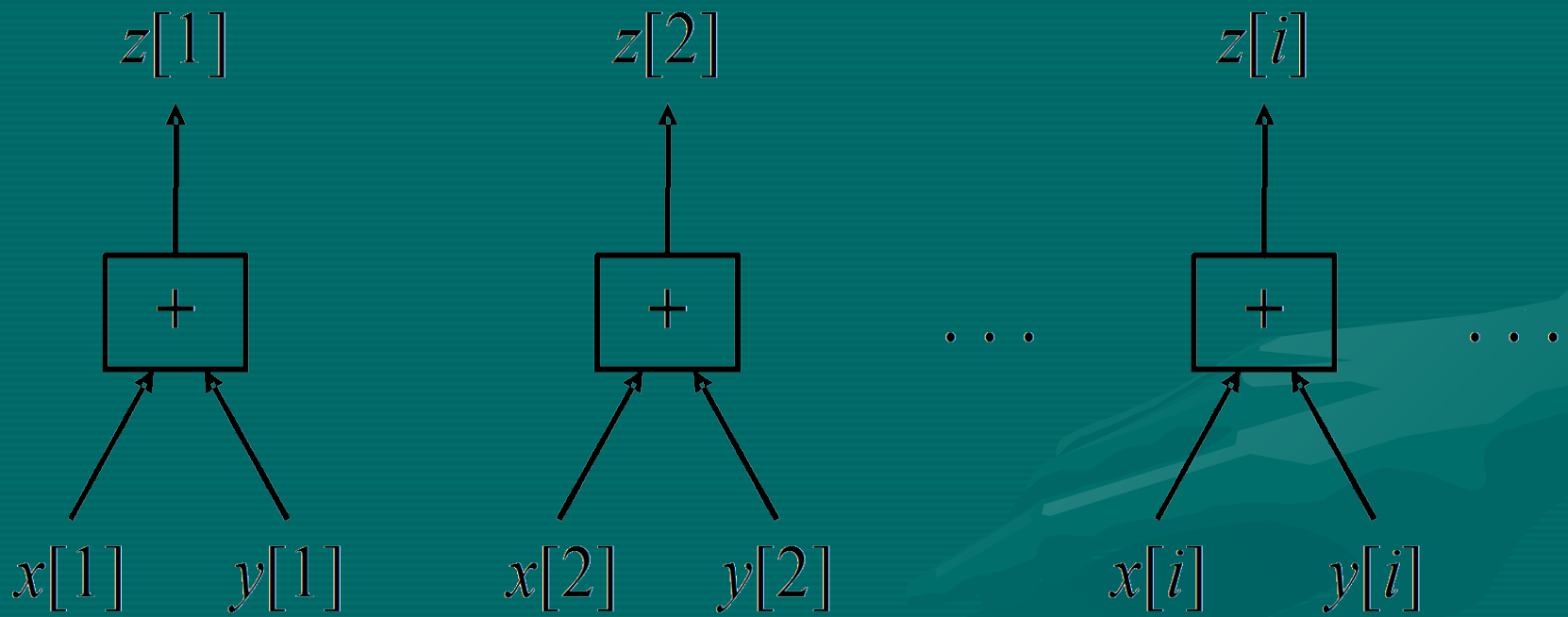
- Предикат  $P(y_i)$  выделяет функциональный терм, который вырабатывает значение функции  $\mu_y(f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, y) = x_n)$ .
- Из всех этих термов лишь один может выработать значение функции  $Mf$ , а именно тот, который вырабатывает значение  $z_k = x_n$  для минимального  $k$ . Таким образом и здесь, как и в случае оператора примитивной рекурсии, операторный терм  $Mf$  представляется счетным множеством функциональных термов. Одно из существенных отличий состоит в том, что конечное множество функциональных термов, представляющих оператор примитивной рекурсии, фиксируется для конкретных значений до начала вычислений. В случае оператора минимизации терм, вычисляющий значение функции, определяется динамически в ходе вычисления.

- Для конструирования программы, вычисляющей частично-рекурсивную функцию, оператора типа **for** уже недостаточно, нужен оператор типа **while**. Именно поэтому, любой процедурный язык программирования содержит операторы типа **while**. Следующая программа реализует оператор минимизации:

- $P : z := f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, 0);$
- $i := 0;$
- **while**  $z \neq x_n$  **do**
- {
- $i := i + 1;$
- $z := f(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, i);$
- };
- $Mf := i;$

- Понятно, что эта программа не всегда останавливается и, следовательно, вычисляемая ею функция может оказаться не всюду определенной.

- Было показано, что каждая частично рекурсивная функция представляется потенциально бесконечным множеством функциональных термов.
- И наоборот, каждой программе может быть сопоставлено множество функциональных термов, определяющее тот алгоритм, что реализован программой. Например, программа покомпонентного сложения двух векторов
  - $n := \dots ;$
  - **for**  $i = 1$  **to**  $n$  **do**
  - $z[i] := x[i] + y[i] ;$
  - реализует алгоритм, представленный множеством термов



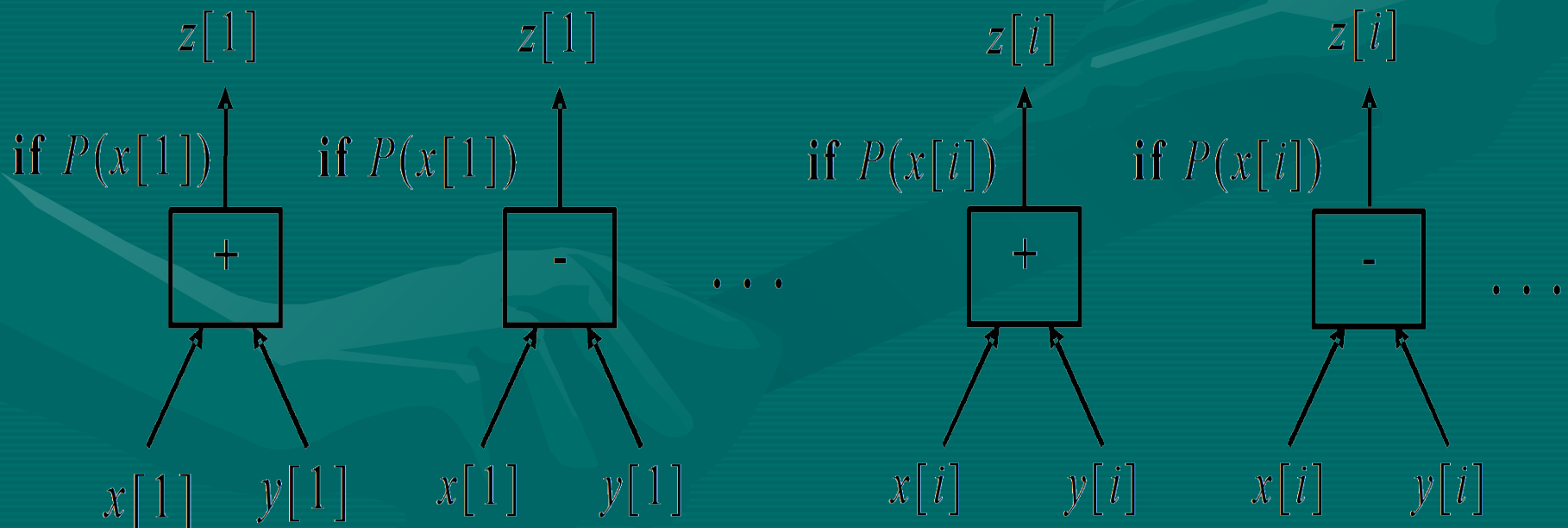
Рассмотрим другой пример.

$n := \dots$  ;

**for**  $i = 1$  **to**  $n$  **do**

**if**  $P(x[i]) > 0$  **then**  $z[i] := x[i] + y[i]$  **else**  $z[i] := x[i] - y[i]$  ;

Реализуемый программой алгоритм может быть представлен множеством функциональных термов:

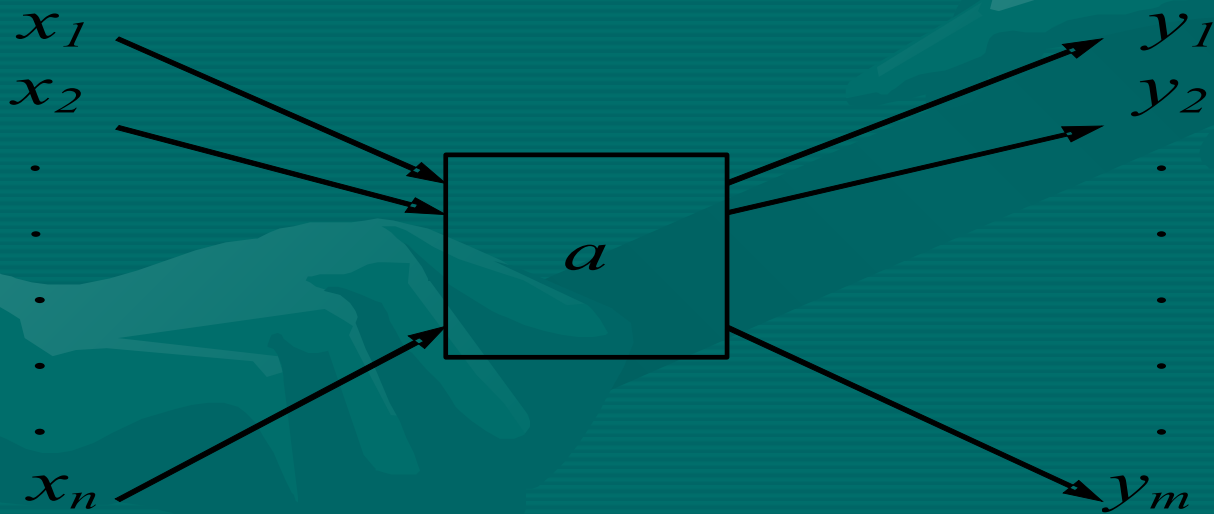


- Это множество функциональных термов строится фиксацией значения предиката  $P$ . Если фиксировать  $P=\mathbf{true}$ , то программа реализует множество функциональных термов с использованием только операции “+”. А если зафиксировать  $P=\mathbf{false}$ , то программа реализует множество функциональных термов с операцией “-”. Объединение этих множеств и даст множество, показанное на рисунке.

# Представление алгоритма

Рассматриваться будут лишь такие представления алгоритма, в которых в явном виде используются преобразователи значений входных величин (переменных) в значения выходных. Такой преобразователь изображает элементарный шаг в интуитивном понятии алгоритма. Представление алгоритма, которое может быть исполнено компьютером, называется *программой*

Каждый преобразователь  $a$  (будем впредь называть его операцией) вычисляет функцию  $f_a$ , значение которой есть результат выполнения преобразования (выполнение операции)  $a$ . Для вычисления функции  $f_a$  используется модуль  $mod_a$



*Представление* алгоритма  $A$  есть набор  $S=(X,F,C,M)$ , где  $X=\{x,y,\dots,z\}$  - конечное множество переменных,  $F=\{a,b,\dots,c\}$  - конечное множество операций.  $C$  - *управление*, т. е. множество ограничений на порядок выполнения операций. Каждое ограничение определяет порядок исполнения пары операций вида  $(a < b)$ , что означает, что операция  $a$  должна стартовать и завершиться раньше  $b$ . Таким образом, управление  $C$  – это бинарное отношение частичного порядка на множестве  $F$  операций алгоритма  $A$

$M$  - функция, задающая отображение множеств переменных и операций в физические устройства вычислительной системы (здесь обычно мультикомпьютер), т. е.  $M$  задает *распределение ресурсов* компьютера.

Часть ограничений управления  $C$ , определенных *информационной зависимостью* между операциями, называется *потокowym* управлением, остальные ограничения  $C$  задают *прямое* управление, связанное обычно с распределением ресурсов.

Чтобы перейти **от алгоритма к программе** в общем случае необходимо построить управление  $C$  и распределение ресурсов  $M$

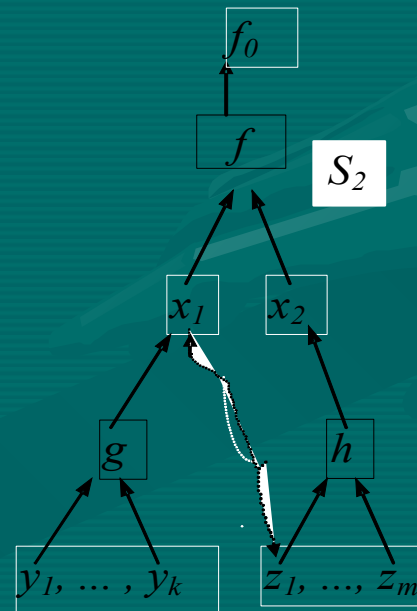
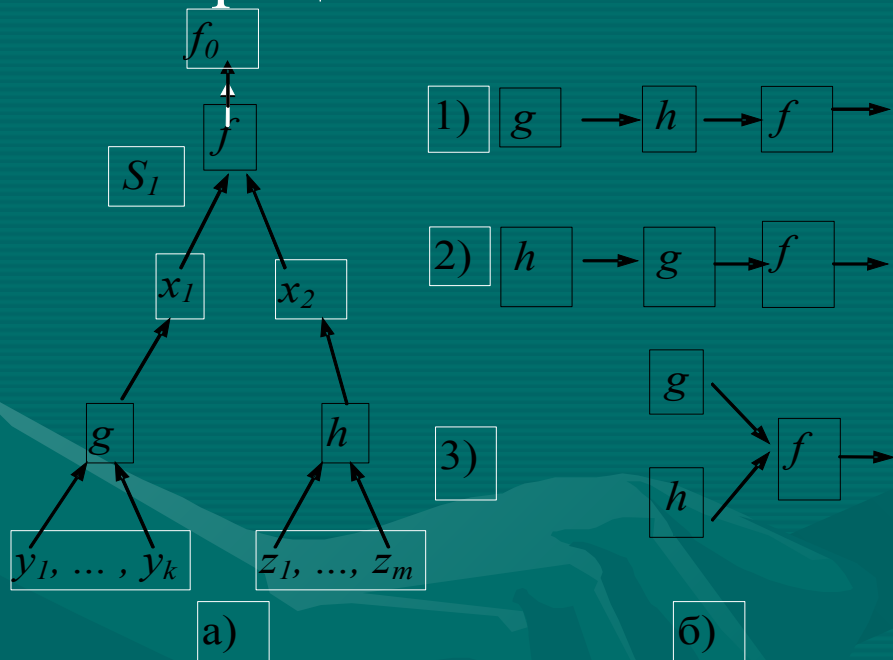
*Реализацией* алгоритма  $A$ , представленного в форме  $S$ , называется выполнение операций в некотором произвольном допустимом порядке, который не противоречит управлению  $C$ .

Предполагается, что при любой реализации вычисляется функция  $F_A$ , т.е.  $C$  всегда содержит потоковое управление, которое и гарантирует вычисление  $F_A$

Множество всех реализаций алгоритма  $A$ , представленного в форме  $S$ , обозначим  $P(A, S)$ .

Если  $P(A, S)$  есть одноэлементное множество, то  $S$  - *последовательное* представление.  $S$  - *параллельное* представление алгоритма  $A$ , если множество  $P(A, S)$  содержит, более одной реализации

**Пример 1.** Пусть  $F=f(x_1, x_2)$ ,  $x_1=g(y_1, \dots, y_k)$ ,  $x_2=h(z_1, \dots, z_m)$  - операции,  $out(h)=\{x_2\}$ ,  $out(g)=x_1$ ,  $out(f)=\{f_0\}$ . Тогда алгоритм  $A$  вычисления функции  $F=f(g_1(y_1, \dots, y_k), h=(z_1, \dots, z_m))$  представлен в параллельной форме  $S_1$ ,  $f$ ,  $g$  и  $h$  - операции



Управление  $S$  в представлении  $S_1$  - это отношение частичного порядка  $\{(g < f), (h < f)\}$

Допустим всякий порядок выполнения операций, при котором вычисление аргументов операции предшествует выполнению операции, управление  $S$  - потоковое, сохраняющее необходимые информационные зависимости между операциями.

Уменьшить потоковое управление (например, разрешить операции  $f$  выполняться раньше операции  $g$ ) нельзя, так как при этом будет вычисляться, вообще говоря, не функция  $F$ , а какая-то другая. В этом смысле потоковое управление есть минимальное управление, гарантирующее вычислений функции  $F$ . Множество реализаций алгоритма  $A$ , представленного в форме  $S1$ , состоит из трёх элементов

Если для хранения значений переменных используются ячейки памяти и заданы представления  $S_1=(X,F,C_1,R_1)$  и  $S_2=(X,F,C_2,R_2)$  алгоритма вычисления функции  $f=f(g(y_1,\dots,y_k),h(z_1,\dots,z_m))$ . В  $S_2$  потребуем, чтобы значения переменных алгоритма  $x_1$  и  $z_1$  хранились в одной и той же ячейке памяти.

Тогда  $P(A,S_1) \supset P(A,S_2)$ , так как в силу сделанного распределения памяти для вычисления  $f$  прямое управление в  $C_2$  должно теперь содержать требование, чтобы операция  $h$  выполнялась раньше  $g$ , то есть управление  $C_2$  в представлении  $S_2$  - это множество  $\{(g < f), (h < f), (h < g)\}$ . При этом операция  $h$ , начав исполняться, использует значение переменной  $z_1$  до того, как в ту же ячейку памяти будет записано значение переменной  $x_1$ , вычисленное операцией  $g$ .

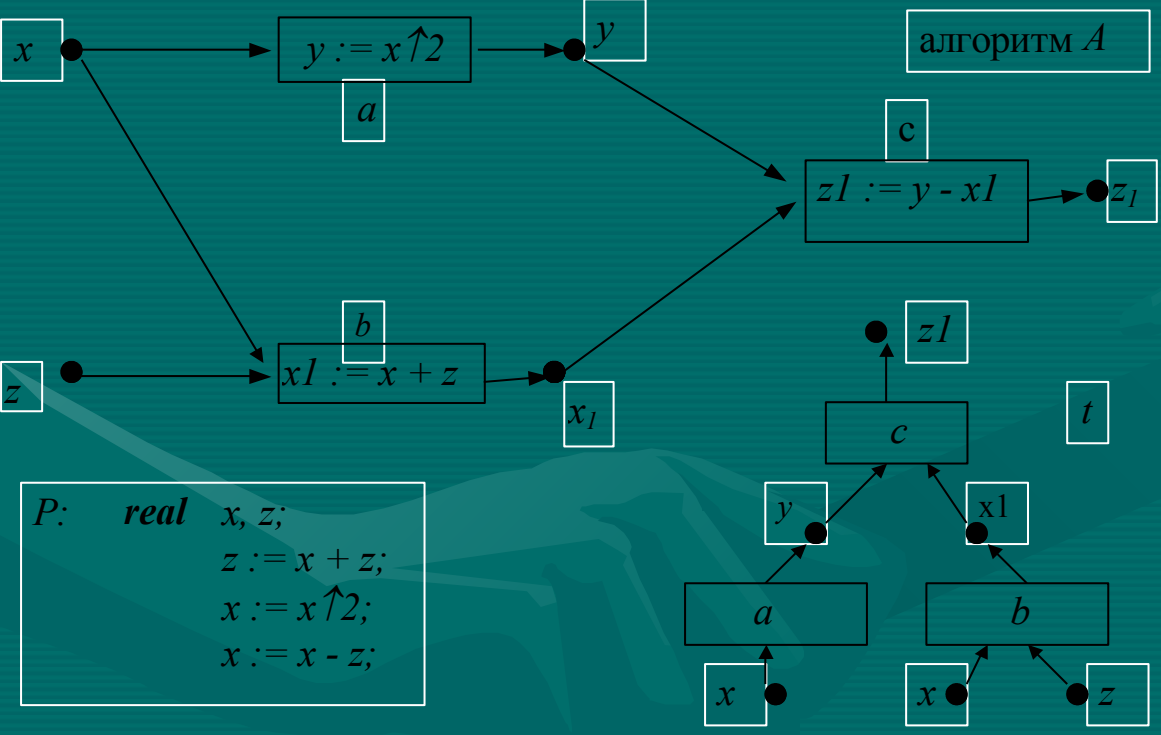
**Пример 2.** Алгоритм  $A$  задан в форме программы  $P$ , записанной на некотором последовательном языке программирования. Операторы языка, вычисляющие значения переменных, есть операции. Прямое управление задается последовательностью операторов в программе либо специальными операторами управления типа **go to**.

Порядок выполнения операций полностью фиксирован. Распределение памяти задаётся идентификаторами переменных программы, которые фактически есть имена ячеек памяти, имена переменных алгоритма в программе не сохраняются. Предполагается, что для выполнения алгоритма может быть использован только один процессор.

# Пример 3 и разработка

## программы

- Представление  $S = (X, F, C, M)$  алгоритма  $A$  в форме **блок-схемы** и одного из его возможных представлений в форме программы  $P$ . Здесь  $X = \{x, y, z, x1, z1\}$ ,  $F = \{a, b, c\}$ .  $C$  - потоковое управление (показано стрелками)



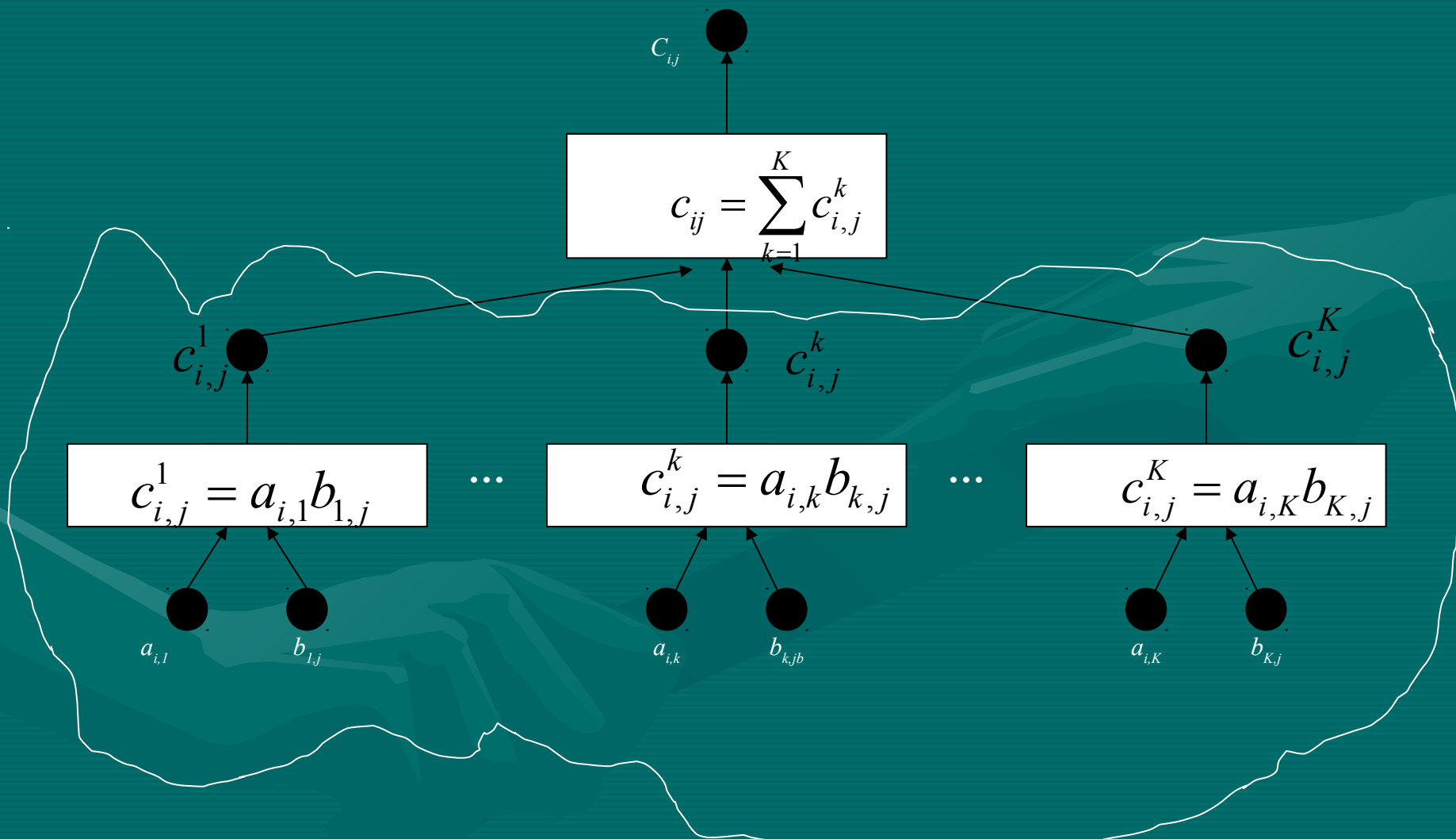
- Сначала строится дерево (функциональный терм)  $t$  (алгоритм  $A$ )
- Затем распределяются ресурсы и строится управление в процедурном языке программирования

# Пример 4. Задание алгоритма формулами

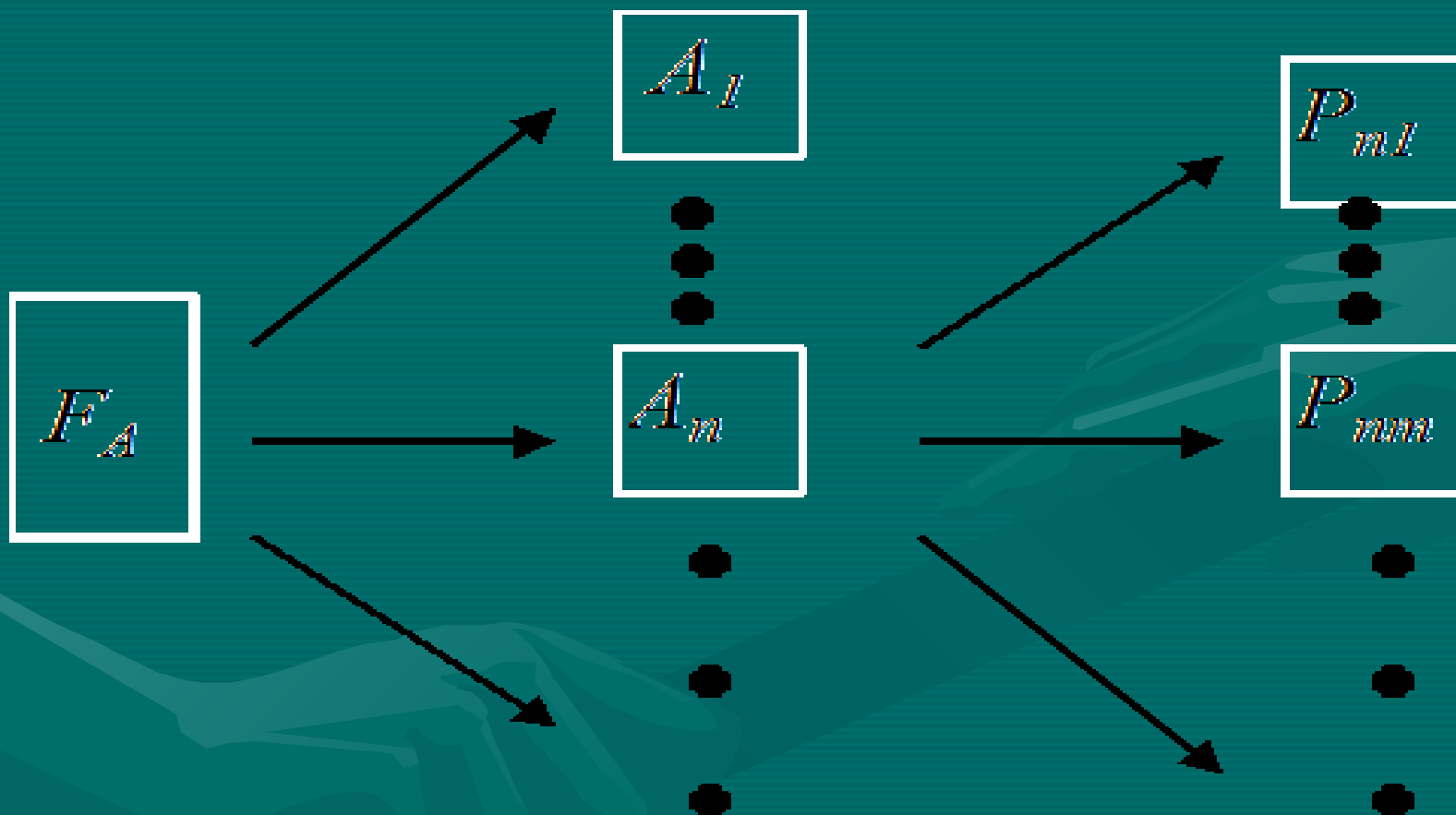
- Исходный алгоритм умножения квадратных матриц сформулирован в терминах элементов матриц

$$C = A \times B, \quad A = (a_{ij})_{i,j=1,N}, \quad B = (b_{ij})_{i,j=1,N}, \quad C = (c_{ij})_{i,j=1,N}$$

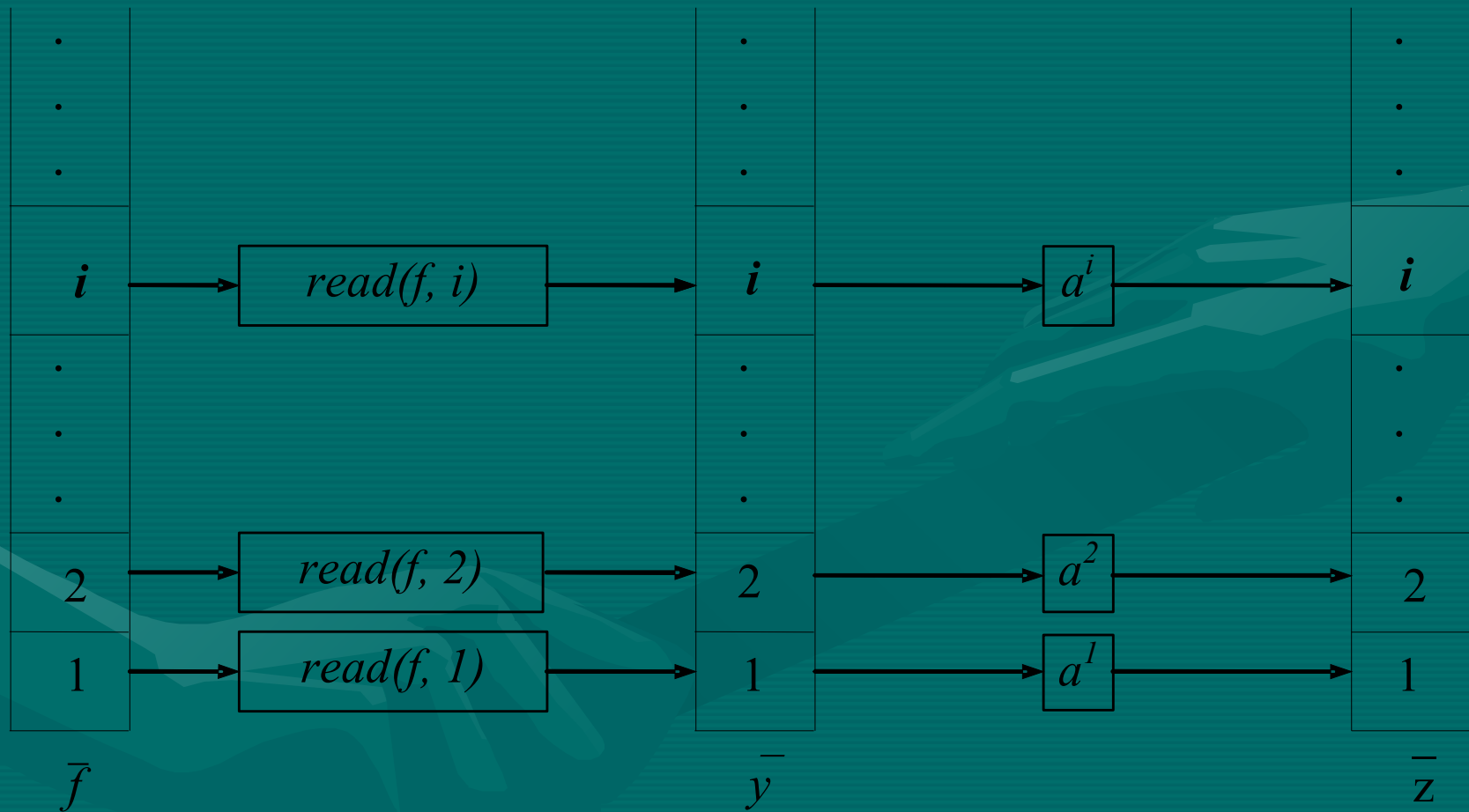
# Исходный алгоритм



# Диаграмма: алгоритм и программа



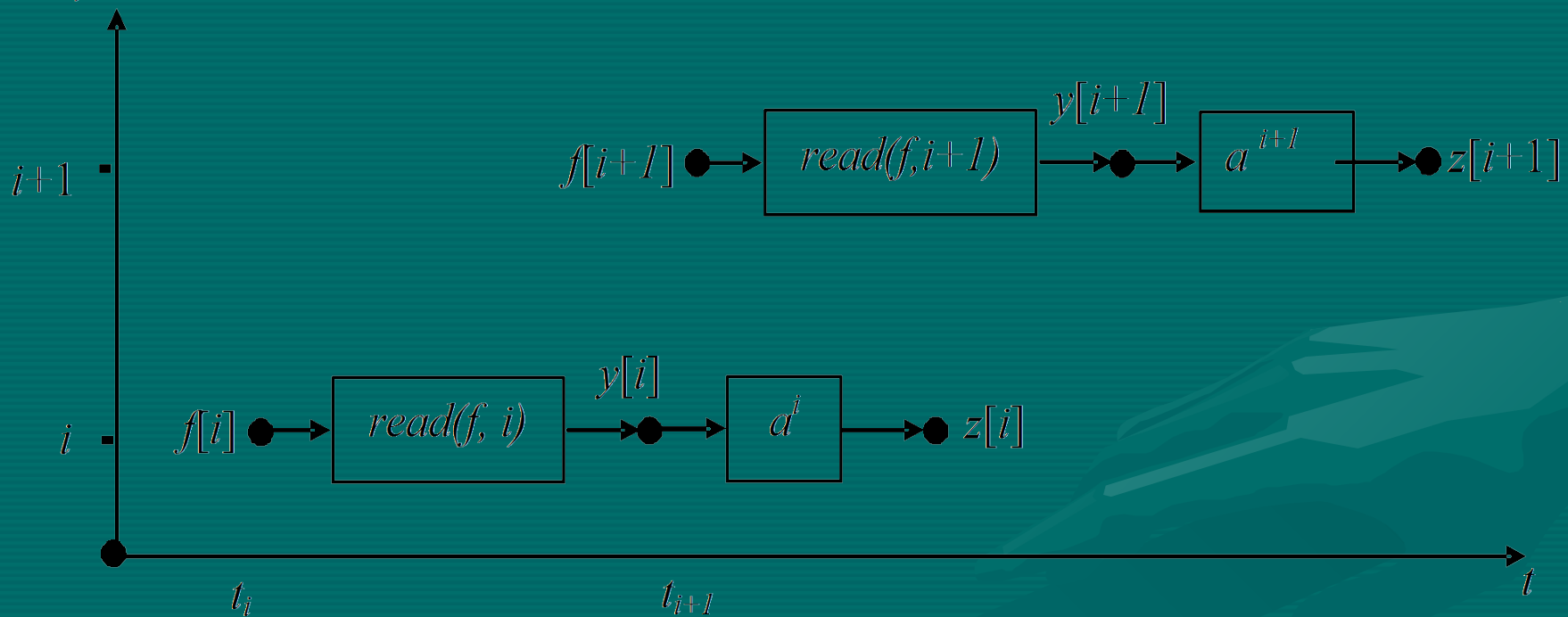
# Ввод записей файла и их обработка



- Если отображение  $M$  сопоставляет массиву  $u$  участок памяти, в котором может быть размещена лишь одна запись, и доступен только один процессор, тогда прямым управлением  $S$  должен быть задан следующий жестко определенный порядок выполнения операций:  $read(f,1), a^1, read(f,2), a^2, \dots$  (обычно в программе задается с использованием оператора цикла).
- При таком порядке исполнения считанная запись файла будет потреблена операцией  $a$ , память освобождена, и следующая запись может быть считана в тот же участок памяти, что и предшествующая запись. Алгоритм  $A_{file}$  будет правильно реализован, т.е. будет вычислена функция  $F_{Afile}$ .

- Если при тех же условиях на размещение массива  $u$  для исполнения алгоритма доступны два процессора, тогда, кроме последовательного, может быть ещё организовано конвейерное исполнение алгоритма (другая его реализация), при котором обработка  $i$ -ой записи файла делается одновременно со считыванием  $(i+1)$ -ой записи файла

Итерации  
цикла



Если разрешается разместить в памяти две записи, тогда может быть использован режим ввода с двумя буферами и две операции -  $a^i$  и  $a^{i+1}$  - смогут выполняться одновременно, когда есть доступные процессоры и т.д.